

# 多体系の理論、講義資料 (非従来型超伝導): スピニン三重項超伝導の d ベクトル表示、スピニン回転と実空間回転

加藤雄介

2018 年 11 月 24 日

## 1 まとめと補足

- スピニン 3 重項 Cooper 対の状態ベクトルは

$$|\Psi\rangle = \sum_{\mathbf{k}, \alpha, \beta} ((\mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma})(i\sigma_2))_{\alpha\beta} \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger |\text{F}\rangle, \quad \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger = \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^\dagger \hat{a}_{-\mathbf{k}\beta}^\dagger \quad (1)$$

と表されることが多い (業界標準)。ここで  $\boldsymbol{\sigma} = (\sigma^x, \sigma^y, \sigma^z)$  は Pauli 行列

$$\sigma^x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma^y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma^z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (2)$$

を成分とするベクトルであり、

$$\mathbf{d}(\mathbf{k}) = (d_x(\mathbf{k}), d_y(\mathbf{k}), d_z(\mathbf{k})) = -\mathbf{d}(-\mathbf{k}), \quad (3)$$

が d-vector と呼ばれる量である (注: 多くの文献で d-vectorCooper は pair の波動関数ではなくエネルギーギャップ  $\Delta_{\mathbf{k}\alpha\beta}$  のスピニン構造を表すのに用いられる)。

- 式 (3) のスピニン空間での回転

スピニン空間における回転演算子  $\hat{R}_S = \exp(-i\frac{\theta \mathbf{S} \cdot \mathbf{n}}{\hbar})$  が  $|\Psi\rangle$  に作用するとき

$$\hat{R}_S |\Psi\rangle = \sum_{\mathbf{k}, \alpha, \beta} ((\mathbf{d}'(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma})(i\sigma_2))_{\alpha\beta} \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger |\text{F}\rangle, \quad d'_\mu(\mathbf{k}) = \sum_\nu R_{\mu\nu} d_\nu(\mathbf{k}) \equiv (R(\mathbf{d}))_\mu \quad (4)$$

となる ( $\mathbf{n}$  は任意の方向の単位ベクトル)。行列  $R_{\mu\nu}$  はベクトルを  $\mathbf{n}$  軸回りに角度  $\theta$ だけ回転する行列である。微小回転  $|\theta| \ll 1$  において

$$R(\mathbf{d}(\mathbf{k})) = \mathbf{d}(\mathbf{k}) + \theta \mathbf{n} \times \mathbf{d}(\mathbf{k}) + O(\theta^2) \quad (5)$$

となる。

- 式 (3) へのスピニン演算子の作用と d-vector の意味

$$\hat{\mathbf{S}} \cdot \mathbf{n} |\Psi\rangle = \sum_{\mathbf{k}, \alpha, \beta} ((\mathbf{d}''(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma})(i\sigma_2))_{\alpha\beta} \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger |\text{F}\rangle, \quad \mathbf{d}''(\mathbf{k}) = i\hbar \mathbf{n} \times \mathbf{d}(\mathbf{k}) \quad (6)$$

これより、 $\mathbf{d}(\mathbf{k})$  が  $\mu$  成分しか持たない (それ以外の成分ゼロ) とき  $\hat{S}^\mu |\Psi\rangle = 0$  すなわち、

$$\mathbf{d} = (1, 0, 0) \text{ のとき } \hat{S}^x |\Psi\rangle = 0 \rightarrow |\Psi\rangle = |S^x = 0\rangle \quad (7)$$

$$\mathbf{d} = (0, 1, 0) \text{ のとき } \hat{S}^y |\Psi\rangle = 0 \rightarrow |\Psi\rangle = |S^y = 0\rangle \quad (8)$$

$$\mathbf{d} = (0, 0, 1) \text{ のとき } \hat{S}^z |\Psi\rangle = 0 \rightarrow |\Psi\rangle = |S^z = 0\rangle \quad (9)$$

となる。d-vector の方向とスピンの向きは直交している。

- 式 (3) のノルム

$$\langle \Psi | \Psi \rangle = 4 \sum_{\mathbf{k}} |\mathbf{d}(\mathbf{k})|^2 \quad (10)$$

- 式 (3) のスピン期待値

$$\frac{\langle \Psi | \hat{S}^{\mu} | \Psi \rangle}{\langle \Psi | \Psi \rangle} = -i\hbar \frac{\sum_{\mathbf{k}} (\mathbf{d}^*(\mathbf{k}) \times \mathbf{d}(\mathbf{k}))_{\mu}}{\sum_{\mathbf{k}} |\mathbf{d}(\mathbf{k})|^2} \quad (11)$$

- 式 (3) のスピン空間での回転

実空間における回転演算子  $\hat{R}_L = \exp(-i\frac{\theta \mathbf{L} \cdot \mathbf{n}}{\hbar})$  が  $|\Psi\rangle$  に作用するとき

$$\hat{R}_L |\Psi\rangle = \sum_{\mathbf{k}, \alpha, \beta} ((\mathbf{d}(\mathbf{k}') \cdot \boldsymbol{\sigma})(i\sigma_2))_{\alpha\beta} \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^{\dagger} |\mathbf{F}\rangle, \quad \mathbf{k}' = R^{-1}(\mathbf{k}) \quad (12)$$

となる ( $\mathbf{n}$  は任意の方向の単位ベクトル)。微小回転  $|\theta| \ll 1$  において

$$\mathbf{d}(R^{-1}\mathbf{k}) = \mathbf{d}(\mathbf{k} - \theta \mathbf{n} \times \mathbf{k} + O(\theta^2)) = \mathbf{d}(\mathbf{k}) - \theta(\mathbf{n} \times \mathbf{k}) \cdot \nabla_{\mathbf{k}} \mathbf{d}(\mathbf{k}) + O(\theta^2) = \mathbf{d}(\mathbf{k}) - \theta \mathbf{n} \cdot (\mathbf{k} \times \nabla_{\mathbf{k}}) \mathbf{d}(\mathbf{k}) + O(\theta^2) \quad (13)$$

となる。

- 式 (3) への軌道角運動量演算子の作用

$$\hat{\mathbf{L}} \cdot \mathbf{n} |\Psi\rangle = \sum_{\mathbf{k}, \alpha, \beta} ((\mathbf{d}'''(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma})(i\sigma_2))_{\alpha\beta} \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^{\dagger} |\mathbf{F}\rangle, \quad \mathbf{d}'''(\mathbf{k}) = -i\hbar(\mathbf{n} \cdot (\mathbf{k} \times \nabla_{\mathbf{k}})) \mathbf{d}(\mathbf{k}) \equiv (\hat{\mathbf{L}} \cdot \mathbf{n}) \mathbf{d}(\mathbf{k}) \quad (14)$$

- 式 (3) の軌道角運動量期待値

$$\frac{\langle \Psi | \hat{L}^{\mu} | \Psi \rangle}{\langle \Psi | \Psi \rangle} = -i\hbar \frac{\sum_{\mathbf{k}} \mathbf{d}^*(\mathbf{k}) \cdot (\mathbf{k} \times \nabla_{\mathbf{k}})^{\mu} \mathbf{d}(\mathbf{k})}{\sum_{\mathbf{k}} |\mathbf{d}(\mathbf{k})|^2} \quad (15)$$

## 2 準備

### 2.1 第二量子化でのスピン空間回転演算子の扱い

スピン 1/2 のフェルミオンの全スピン演算子は

$$\hat{S}^{\mu} = \frac{\hbar}{2} \sum_{\mathbf{k}, s, s'} (\sigma^{\mu})_{ss'} \hat{a}_{\mathbf{k}, s}^{\dagger} \hat{a}_{\mathbf{k}, s'} \quad \mu = x, y, z \quad (16)$$

で与えられる (量子力学 III、量子力学 GII での既習事項)。 $\sigma^{\mu}$  は Pauli 行列 (2) である。

生成消滅演算子とスピン演算子の交換関係は直接計算して

$$[\hat{S}^{\mu}, \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^{\dagger}] = \frac{\hbar}{2} \sum_s (\sigma^{\mu})_{s\alpha} \hat{a}_{\mathbf{k}s}^{\dagger}, \quad [\hat{S}^{\mu}, \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}] = -\frac{\hbar}{2} \sum_s (\sigma^{\mu})_{\alpha s} \hat{a}_{\mathbf{k}s} \quad (17)$$

となることを確かめることができる。この交換関係を用いれば

$$\hat{S}^{\mu} \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^{\dagger} |0\rangle = [\hat{S}^{\mu}, \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^{\dagger}] |0\rangle + \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^{\dagger} \underbrace{\hat{S}^{\mu} |0\rangle}_{0} = \frac{\hbar}{2} \sum_s (\sigma^{\mu})_{s\alpha} \hat{a}_{\mathbf{k}s}^{\dagger} |0\rangle \quad (18)$$

となることが確かめられる（一粒子状態へのスピン演算子の作用）。同様にして2粒子状態に対して

$$\hat{S}^\mu \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k}'\beta}^\dagger |0\rangle = \frac{\hbar}{2} \sum_s (\sigma^\mu)_{s\alpha} \hat{a}_{\mathbf{k}s}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k}'\beta}^\dagger |0\rangle + \frac{\hbar}{2} \sum_s (\sigma^\mu)_{s\beta} \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k}'s}^\dagger |0\rangle \quad (19)$$

となる。N粒子状態に対しては

$$\hat{S}^\mu \hat{a}_{\mathbf{k}(1)\alpha(1)}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k}(2)\alpha(2)}^\dagger \cdots \hat{a}_{\mathbf{k}(N)\alpha(N)}^\dagger |0\rangle = \frac{\hbar}{2} \sum_{j=1}^N \sum_s (\sigma^\mu)_{s\alpha(j)} \hat{a}_{\mathbf{k}(1)\alpha(1)}^\dagger \cdots \hat{a}_{\mathbf{k}(j)s}^\dagger \cdots \hat{a}_{\mathbf{k}(N)\alpha(N)}^\dagger |0\rangle \quad (20)$$

となる（多粒子状態へのスピン演算子の作用）。

## 2.2 第二量子化での空間回転演算子の扱い

一粒子系量子力学では位置演算子の固有状態  $|\mathbf{r}\rangle$

$$\hat{r}|\mathbf{r}\rangle = |\mathbf{r}\rangle, \quad \langle \mathbf{r}|\mathbf{r}'\rangle = \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}') \quad (21)$$

に対する空間回転演算子  $\hat{R}_L = \exp(-i\frac{\theta \mathbf{L} \cdot \mathbf{n}}{\hbar})$  は

$$\hat{R}_L|\mathbf{r}\rangle = |R(\mathbf{r})\rangle, \quad (R(\mathbf{r}))_\mu = \sum_\nu R_{\mu\nu} r_\nu \quad (22)$$

となる演算子として定義される。 $R(\mathbf{r})$  はベクトルを  $\mathbf{n}$  軸回りに角度  $\theta$ だけ回転して得られるベクトルであり、 $\mathbf{n} = (0, 0, 1)$  のとき行列  $R_{\mu\nu}$  は

$$R_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} \cos \theta, & -\sin \theta, & 0 \\ \sin \theta, & \cos \theta, & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (23)$$

で与えられる。これを第二量子化の形式で扱う。

スピン  $1/2$  ( $\sigma = \uparrow, \downarrow$ ) のフェルミオン場の演算子  $\hat{\psi}_\sigma(\mathbf{r})$  を用いて真空の状態ベクトル  $|0\rangle$  を次の性質を満たす状態として定義する

- 任意の  $\mathbf{r}$  と  $\sigma$  に対して  $\hat{\psi}_\sigma(\mathbf{r})|0\rangle = 0$
- $\langle 0|0\rangle = 1$

$\hat{\psi}_\sigma^\dagger(\mathbf{r})$  を用いて

$$|\mathbf{r}, \sigma\rangle = \hat{\psi}_\sigma^\dagger(\mathbf{r})|0\rangle \quad (24)$$

と表される状態は位置  $\mathbf{r}$  に  $\sigma = \uparrow, \downarrow$  のスピンを持つ粒子が一ついる状態である。実際に粒子数密度演算子やスピン密度演算子

$$\hat{\rho}(\mathbf{r}) = \sum_\sigma \hat{\psi}_\sigma^\dagger(\mathbf{r}) \hat{\psi}_\sigma(\mathbf{r}), \quad \hat{S}^z(\mathbf{r}) = \frac{\hbar}{2} \sum_\sigma \sigma \hat{\psi}_\sigma^\dagger(\mathbf{r}) \hat{\psi}_\sigma(\mathbf{r}) \quad (25)$$

（これらの表式の導出は量子力学 III（量子力学 GII）で既に扱った）に対して  $|\mathbf{r}_1, \sigma_1\rangle$  は固有状態であり、固有値はそれぞれ  $\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_1), \frac{\hbar\sigma_1}{2}\delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}_1)$  である。（24）の両辺に  $\hat{R}_L$  を作用させると

$$\underbrace{|R(\mathbf{r}), \sigma\rangle}_{\hat{\psi}_\sigma^\dagger(R(\mathbf{r}))|0\rangle} = \hat{R}_L \hat{\psi}_\sigma^\dagger(\mathbf{r}) \hat{R}_L^{-1} \underbrace{|0\rangle}_{|\mathbf{r}\rangle} \quad (26)$$

（真空は回転不変な状態として  $\hat{R}_L|0\rangle = |0\rangle$  とした）となるので、

$$\hat{R}_L \hat{\psi}_\sigma^\dagger(\mathbf{r}) \hat{R}_L^{-1} = \hat{\psi}_\sigma^\dagger(R(\mathbf{r})) \quad (27)$$

となる（場の演算子の変換則）。

生成演算子

$$\hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger = \frac{1}{\sqrt{\Omega}} \int d\mathbf{r} e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} \hat{\psi}_\sigma^\dagger(\mathbf{r}) \quad (28)$$

の変換則は

$$\hat{R}_L \hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger \hat{R}_L^{-1} = \frac{1}{\sqrt{\Omega}} \int d\mathbf{r} e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} \hat{\psi}_\sigma^\dagger(R(\mathbf{r})) \quad (29)$$

ここで  $\mathbf{k}$  と  $\mathbf{r}$  に同じ回転操作をすると内積は保存するから  $\mathbf{k} \cdot \mathbf{r} = R(\mathbf{k}) \cdot R(\mathbf{r})$  となる。ここで  $\mathbf{r} = R(\mathbf{r})$  を新たな変数とき、 $d\mathbf{r} = d\mathbf{r}'$  であることに注意すると、

$$\hat{R}_L \hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger \hat{R}_L^{-1} = \frac{1}{\sqrt{\Omega}} \int d\mathbf{r}' e^{iR(\mathbf{k})\cdot\mathbf{r}'} \hat{\psi}_\sigma^\dagger(\mathbf{r}') = \hat{a}_{R(\mathbf{k}),\sigma}^\dagger \quad (30)$$

を得る（生成演算子の変換則）。

生成演算子を用いた基底で状態ベクトルを表したとき、展開係数（波動関数）の変換則を考える。

（一粒子状態） $|\Psi\rangle = \sum_{\mathbf{k},\sigma} c(\mathbf{k},\sigma) \hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger |0\rangle$  に対して

$$\hat{R}_L \sum_{\mathbf{k},\sigma} c(\mathbf{k},\sigma) \hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger |0\rangle = \sum_{\mathbf{k},\sigma} c(\mathbf{k},\sigma) \underbrace{\hat{R}_L \hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger \hat{R}_L^{-1}}_{\hat{a}_{R(\mathbf{k}),\sigma}^\dagger} \underbrace{|0\rangle}_{|0\rangle} = \sum_{\mathbf{k}',\sigma} c(R^{-1}(\mathbf{k}'),\sigma) \hat{a}_{\mathbf{k}',\sigma}^\dagger |0\rangle \quad (31)$$

最後の等号で  $\mathbf{k}' = R(\mathbf{k})$  とした。これより空間回転演算子を状態ベクトルに作用させたとき、生成演算子はそのままにした場合、展開係数が  $c(\mathbf{k},\sigma) \rightarrow c(R^{-1}(\mathbf{k}),\sigma)$  と変換される（展開係数（波動関数）の変換則：一粒子状態の場合）。

（ $N$  粒子状態）

$$|\Psi\rangle = \sum_{\mathbf{k}_1,\sigma_1} \cdots \sum_{\mathbf{k}_N,\sigma_N} c(\mathbf{k}_1,\sigma_1, \dots, \mathbf{k}_N,\sigma_N) \hat{a}_{\mathbf{k}_1,\sigma_1}^\dagger \cdots \hat{a}_{\mathbf{k}_N,\sigma_N}^\dagger |0\rangle$$

に対して

$$\hat{R}_L |\Psi\rangle = \sum_{\mathbf{k}_1,\sigma_1} \cdots \sum_{\mathbf{k}_N,\sigma_N} c(\mathbf{k}_1,\sigma_1, \dots, \mathbf{k}_N,\sigma_N) \hat{a}_{R(\mathbf{k}_1),\sigma_1}^\dagger \cdots \hat{a}_{R(\mathbf{k}_N),\sigma_N}^\dagger |0\rangle \quad (32)$$

$$= \sum_{\mathbf{k}'_1,\sigma_1} \cdots \sum_{\mathbf{k}'_N,\sigma_N} c(R^{-1}(\mathbf{k}'_1),\sigma_1, \dots, R^{-1}(\mathbf{k}'_N),\sigma_N) \hat{a}_{\mathbf{k}'_1,\sigma_1}^\dagger \cdots \hat{a}_{\mathbf{k}'_N,\sigma_N}^\dagger |0\rangle \quad (33)$$

空間回転演算子を状態ベクトルに作用させたとき、生成演算子はそのままにした場合、展開係数が

$$c(\mathbf{k}_1,\sigma_1, \dots, \mathbf{k}_N,\sigma_N) \rightarrow c(R^{-1}(\mathbf{k}_1),\sigma_1, \dots, R^{-1}(\mathbf{k}_N),\sigma_N) \quad (34)$$

と変換される（展開係数（波動関数）の変換則： $N$  粒子状態の場合）。

軌道角運動量演算子  $\hat{L}$  は回転演算子から

$$\hat{L} \cdot \mathbf{n} = i\hbar \frac{\partial \hat{R}_L}{\partial \theta} \Big|_{\theta=0} \quad (35)$$

の関係がある。（31）より一粒子系の状態ベクトルへの軌道角運動量の作用は

$$\hat{L} \cdot \mathbf{n} \sum_{\mathbf{k},\sigma} c(\mathbf{k},\sigma) \hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger |0\rangle = \sum_{\mathbf{k},\sigma} i\hbar \frac{\partial c(R^{-1}(\mathbf{k}),\sigma)}{\partial \theta} \Big|_{\theta=0} \hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger |0\rangle \quad (36)$$

となる。

$$R^{-1}(\mathbf{k}) = \mathbf{k} - \theta \mathbf{n} \times \mathbf{k} + O(\theta^2) \quad (37)$$

より

$$c(R^{-1}(\mathbf{k}),\sigma) = c(\mathbf{k},\sigma) - \theta (\mathbf{n} \times \mathbf{k}) \cdot \nabla_{\mathbf{k}} c(\mathbf{k},\sigma) + O(\theta^2) = c(\mathbf{k},\sigma) - \theta \mathbf{n} \cdot (\mathbf{k} \times \nabla_{\mathbf{k}}) c(\mathbf{k},\sigma) + O(\theta^2) \quad (38)$$

となるので、

$$\hat{L}^\mu \sum_{\mathbf{k},\sigma} c(\mathbf{k},\sigma) \hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger |0\rangle = -i\hbar \sum_{\mathbf{k},\sigma} [(\mathbf{k} \times \nabla_{\mathbf{k}})^\mu c(\mathbf{k},\sigma)] \hat{a}_{\mathbf{k},\sigma}^\dagger |0\rangle \quad (39)$$

軌道角運動量演算子  $\hat{L}^\mu$  を状態ベクトルに作用させたとき、生成演算子はそのままにした場合、展開係数が

$$c(\mathbf{k},\sigma) \rightarrow -i\hbar(\mathbf{k} \times \nabla_{\mathbf{k}})^\mu c(\mathbf{k},\sigma) \quad (40)$$

と変換される（展開係数（波動関数）に対する軌道角運動量演算子の作用：1粒子状態の場合）。

### 3 導出

#### 3.1 スピン回転、スピン角運動量

Fermi sea の状態

$$|F\rangle = \prod_{\sigma=\uparrow,\downarrow} \prod_{|\mathbf{k}| < k_F} \hat{a}_{\mathbf{k}\sigma}^\dagger |0\rangle \quad (41)$$

はスピン一重項状態だから

$$\hat{S}^\mu |F\rangle = 0 \quad \mu = x, y, z \quad (42)$$

となる。これを用いると、Fermi sea に2粒子加えた状態に対して

$$\hat{S}^\mu \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k}'\beta}^\dagger |F\rangle = [\hat{S}^\mu, \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^\dagger] \hat{a}_{\mathbf{k}'\beta}^\dagger |F\rangle + \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^\dagger [\hat{S}^\mu, \hat{a}_{\mathbf{k}'\beta}^\dagger] |F\rangle + \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k}'\beta}^\dagger \underbrace{\hat{S}^\mu |F\rangle}_0 \quad (43)$$

$$= \frac{\hbar}{2} \sum_s (\sigma^\mu)_{s\alpha} \hat{a}_{\mathbf{k}s}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k}'\beta}^\dagger |F\rangle + \frac{\hbar}{2} \sum_s (\sigma^\mu)_{s\beta} \hat{a}_{\mathbf{k}\alpha}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k}'s}^\dagger |F\rangle \quad (44)$$

となる。

Cooper pair 状態

$$|\Psi\rangle = \sum_{|\mathbf{k}| > k_F} \sum_{\alpha\beta} g_{\mathbf{k}\alpha\beta} \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger |F\rangle$$

へのスピン演算子の作用は

$$\hat{S}^\mu |\Psi\rangle = \sum_{|\mathbf{k}| > k_F} \sum_{\alpha\beta} g_{\mathbf{k}\alpha\beta} \hat{S}^\mu \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger |F\rangle = \frac{\hbar}{2} \sum_{|\mathbf{k}| > k_F} \sum_{\alpha\beta} \left( \sum_s \sigma_{\alpha s}^\mu g_{\mathbf{k} s \beta} + \sum_s \sigma_{\beta s}^\mu g_{\mathbf{k} \alpha s} \right) \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger |F\rangle \quad (45)$$

となる（最右辺の表式にまとまるように dummy index の付け替えをしている）。 $g_{\mathbf{k} s s'}$  を  $s s'$  成分とする  $2 \times 2$  行列を  $g_{\mathbf{k}}$  と表すと

$$\hat{S}^\mu |\Psi\rangle = \frac{\hbar}{2} \sum_{|\mathbf{k}| > k_F} \sum_{\alpha\beta} (\sigma^\mu g_{\mathbf{k}} + g_{\mathbf{k}} (\sigma^\mu)^T)_{\alpha\beta} \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger |F\rangle \quad (46)$$

となる。この式は  $\hat{S}^\mu$  を Cooper pair 状態に作用させると展開係数（波動関数）を

$$g_{\mathbf{k}} \rightarrow \frac{\hbar}{2} (\sigma^\mu g_{\mathbf{k}} + g_{\mathbf{k}} (\sigma^\mu)^T) \quad (47)$$

と置き換えればよい（スピン演算子の展開係数（波動関数）への作用）。ここで T は転置行列を表す。

行列  $g_{\mathbf{k}}$  へのスピン演算子の作用はやや複雑なので、より見通しの良い表し方へ書きかえていく。関係式

$$(\sigma^\mu)^T = -\sigma^y \sigma^\mu \sigma^y \quad (48)$$

を用いると

$$\sigma^\mu g_{\mathbf{k}} + g_{\mathbf{k}}(\sigma^\mu)^T = \sigma^\mu g_{\mathbf{k}} - g_{\mathbf{k}} \sigma^y \sigma^\mu \sigma^y = [\sigma^\mu, g_{\mathbf{k}}(-i\sigma^y)](i\sigma^y) \quad (49)$$

と表されるので、記号

$$\tilde{g}_{\mathbf{k}} = g_{\mathbf{k}}(-i\sigma^y) \quad (50)$$

を導入すると、(47) は両辺はそれぞれ

$$\tilde{g}_{\mathbf{k}}(i\sigma^y) \rightarrow \frac{\hbar}{2}[\sigma^\mu, \tilde{g}_{\mathbf{k}}](i\sigma^y) \quad (51)$$

すなわち

$$\tilde{g}_{\mathbf{k}} \rightarrow \frac{\hbar}{2}[\sigma^\mu, \tilde{g}_{\mathbf{k}}] \quad (52)$$

とあらわされる。Cooper pair 状態の展開係数（波動関数）への演算子の作用は、行列  $g_{\mathbf{k}}$  で見るより  $g_{\mathbf{k}} = \tilde{g}_{\mathbf{k}}(i\sigma^y)$  として  $\tilde{g}_{\mathbf{k}}$  で見た方が見通しがよい。

$2 \times 2$  行列は

$$\sigma^0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \sigma^x, \sigma^y, \sigma^z \quad (53)$$

を基底とする 4 次元線形空間をなすから

$$\tilde{g}_{\mathbf{k}} = d_0(\mathbf{k})\sigma^0 + \underbrace{\sum_{\mu=x,y,z} d_\mu(\mathbf{k})\sigma^\mu}_{\mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}} \quad (54)$$

とおくと、

$$\frac{\hbar}{2}[\sigma^\mu, \tilde{g}_{\mathbf{k}}] = \frac{\hbar}{2} \sum_{\nu=x,y,z} d_\nu(\mathbf{k}) \underbrace{[\sigma^\mu, \sigma^\nu]}_{2i\epsilon^{\mu\nu\lambda}\sigma^\lambda} = i\hbar(\mathbf{d}(\mathbf{k}) \times \boldsymbol{\sigma})^\mu \quad (55)$$

となる。スピン演算子  $\hat{\mathbf{S}} \cdot \mathbf{n}$  の作用は  $\tilde{g}_{\mathbf{k}} = d^0(\mathbf{k})$  のとき

$$\hat{\mathbf{S}} \cdot \mathbf{n} : \quad d^0(\mathbf{k}) \rightarrow 0 \quad (56)$$

(つまりスピン一重項を表す) と表され、 $\tilde{g}_{\mathbf{k}} = \mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}$  のとき

$$\hat{\mathbf{S}} \cdot \mathbf{n} : \quad \mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma} \rightarrow i\hbar \mathbf{n} \times (\mathbf{d} \times \boldsymbol{\sigma}) = i\hbar(\mathbf{n} \times \mathbf{d}(\mathbf{k})) \cdot \boldsymbol{\sigma} \quad (57)$$

すなわち

$$\hat{\mathbf{S}} \cdot \mathbf{n} : \quad \mathbf{d}(\mathbf{k}) \rightarrow i\hbar(\mathbf{n} \times \mathbf{d}(\mathbf{k})) \quad (58)$$

と表される（式 (6) の導出）（これがスピン 3 重項状態を表す）。スピン空間における回転演算子  $\hat{R}_S$  は微小回転に対して、

$$\hat{R}_S = \hat{1} - \frac{i\theta \hat{\mathbf{S}} \cdot \mathbf{n}}{\hbar} + O(\theta^2) \quad (59)$$

となるから、 $\hat{R}_S$  の作用で、

$$\hat{R}_S : \mathbf{d}(\mathbf{k}) \rightarrow \mathbf{d}(\mathbf{k}) + \theta(\mathbf{n} \times \mathbf{d}(\mathbf{k})) + O(\theta^2) \quad (60)$$

となる（式 (5) の導出）。式 (60) は  $\mathbf{n}$  軸回りに微小角度  $\theta$  だけベクトルを回転させる変換になっている。有限角度  $\theta$  の回転は微小角度回転を繰り返して得られるから

$$\hat{R}_S : \mathbf{d}(\mathbf{k}) \rightarrow R(\mathbf{d}(\mathbf{k})) \quad (61)$$

となる。 $\mathbf{n} = (0, 0, 1)$  の場合を例にとると

$$(\mathbf{d}(\mathbf{k}) + \theta(\mathbf{n} \times \mathbf{d}(\mathbf{k})))_\mu = \tilde{R}(\theta)_{\mu\nu} d_\nu(\mathbf{k}), \quad \tilde{R}(\theta) = \begin{pmatrix} 1 & -\theta & 0 \\ \theta & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (62)$$

と表される。一方  $\hat{R}$  は  $\theta/N$  回転を  $N$  回繰り返す変換とも言えるので

$$\hat{R}_S = \lim_{N \rightarrow \infty} \left( 1 - \frac{i\theta \hat{\mathbf{S}} \cdot \mathbf{n}}{N} \right)^N \quad (63)$$

と表すこともできる。これを用いて  $d$  ベクトルの変換は

$$\hat{R}_S : d_\mu(\mathbf{k}) \rightarrow (\lim_{N \rightarrow \infty} (\tilde{R}(\theta/N))^N)_{\mu\nu} d_\nu(\mathbf{k}) \quad (64)$$

と表される。

$$\lim_{N \rightarrow \infty} (\tilde{R}(\theta/N))^N = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta & 0 \\ \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (65)$$

より、式 (64) は  $z$  軸回りの  $\theta$  回転を表している（式 (4) の導出）。このように見していくと d-vector 表示がスピン 3 重項 Cooper pair 状態の記法のうち、スピン空間での対称性、変換性を見通しよく記述するものであることがわかる。

### 3.2 実空間回転、軌道角運動量

前節の結果を用いれば (12) は

$$\begin{aligned} \hat{R}_L |\Psi\rangle &= \sum_{\mathbf{k}, \alpha, \beta} ((\mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma})(i\sigma_2))_{\alpha\beta} \underbrace{\hat{R}_L \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger \hat{R}_L^{-1}}_{\hat{b}_{R(\mathbf{k})\alpha\beta}^\dagger} \underbrace{\hat{R}_L |F\rangle}_{|F\rangle} \\ &= \sum_{\mathbf{k}', \alpha, \beta} (\mathbf{d}(R^{-1}(\mathbf{k}') \cdot \boldsymbol{\sigma})(i\sigma_2))_{\alpha\beta} \hat{b}_{\mathbf{k}'\alpha\beta}^\dagger |F\rangle \end{aligned} \quad (66)$$

として導かれる（最後の等号で  $\mathbf{k}' = R(\mathbf{k})$  と置いた）。ここで

$$\hat{R}_L |F\rangle = \hat{R}_L \prod_{\sigma=\uparrow, \downarrow} \prod_{|\mathbf{k}| < k_F} \hat{a}_{\mathbf{k}\sigma}^\dagger |0\rangle = \prod_{\sigma=\uparrow, \downarrow} \prod_{|\mathbf{k}| < k_F} \hat{a}_{R(\mathbf{k}), \sigma}^\dagger \hat{R}_L |0\rangle = \prod_{\sigma=\uparrow, \downarrow} \prod_{|\mathbf{k}'| < k_F} \hat{a}_{\mathbf{k}'\sigma}^\dagger |0\rangle = |F\rangle \quad (67)$$

(Fermi sea 状態は回転不変) を用いた。式 (66) の最左辺と最右辺の式を  $\theta$  について微分したあと  $\theta = 0$  と置くと式 (14) が導かれる。

### 3.3 ノルムと期待値

まずふたつの Cooper pair 状態

$$|\Psi\rangle = \sum_{|\mathbf{k}| > k_F} \sum_{\alpha\beta} ((\mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}) i\sigma^y)_{\alpha\beta} \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger |F\rangle \quad (68)$$

$$|\tilde{\Psi}\rangle = \sum_{|\mathbf{k}'| > k_F} \sum_{\alpha'\beta'} ((\tilde{\mathbf{d}}(\mathbf{k}') \cdot \boldsymbol{\sigma}) i\sigma^y)_{\alpha'\beta'} \hat{b}_{\mathbf{k}'\alpha'\beta'}^\dagger |F\rangle \quad (69)$$

の内積  $\langle \tilde{\Psi} | \Psi \rangle$  を求める。

$$\langle F | \hat{b}_{\mathbf{k}'\alpha'\beta'} \hat{b}_{\mathbf{k}\alpha\beta}^\dagger | F \rangle = \delta_{\mathbf{k}', \mathbf{k}} \delta_{\alpha', \alpha} \delta_{\beta', \beta} - \delta_{\mathbf{k}', -\mathbf{k}} \delta_{\alpha', \beta} \delta_{\beta', \alpha} \quad (70)$$

を用いると

$$\langle \tilde{\Psi} | \Psi \rangle = - \sum_{\mathbf{k}, \alpha, \beta} \left( (\tilde{\mathbf{d}}^*(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}^*) \sigma^y \right)_{\alpha \beta} ((\mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}) \sigma^y)_{\alpha \beta} + \sum_{\mathbf{k}, \alpha, \beta} \left( (\tilde{\mathbf{d}}^*(-\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}^*) \sigma^y \right)_{\beta \alpha} ((\mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}) \sigma^y)_{\alpha \beta} \quad (71)$$

を得る。

$$((\mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}) \sigma^y)_{\alpha \beta} = ((\mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}) \sigma^y)_{\beta \alpha}$$

(スピン3重項では $\alpha, \beta$ について対称)と、 $d(-\mathbf{k}) = -d(\mathbf{k})$ より上記の右辺の二つの項は等しく

$$\langle \tilde{\Psi} | \Psi \rangle = -2 \sum_{\mathbf{k}} \text{tr} \left( (\tilde{\mathbf{d}}^*(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}^*) \sigma^y (\mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \boldsymbol{\sigma}) \sigma^y \right) \quad (72)$$

となる (tr は $2 \times 2$ 行列のトレース)。さらに

$$\boldsymbol{\sigma}^* \sigma^y = -\sigma^y \boldsymbol{\sigma}, \quad (\mathbf{a} \cdot \boldsymbol{\sigma})(\mathbf{b} \cdot \boldsymbol{\sigma}) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} + i(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \boldsymbol{\sigma} \quad (73)$$

を用いると

$$\langle \tilde{\Psi} | \Psi \rangle = 4 \sum_{\mathbf{k}} \tilde{\mathbf{d}}^*(\mathbf{k}) \cdot \mathbf{d}(\mathbf{k}) \quad (74)$$

ここで $\tilde{\mathbf{d}}(\mathbf{k}) = \mathbf{d}(\mathbf{k})$ とおくとノルムの式(10)が得られる。つぎにスピン期待値を考える。内積の式(74)で

$$\tilde{\mathbf{d}}(\mathbf{k}) \rightarrow \mathbf{d}(\mathbf{k}), \quad \mathbf{d}(\mathbf{k}) \rightarrow i\hbar \mathbf{n} \times \mathbf{d}(\mathbf{k}) \quad (75)$$

として

$$\langle \Psi | \hat{\mathbf{S}} \cdot \mathbf{n} | \Psi \rangle = 4i\hbar \sum_{\mathbf{k}} \mathbf{d}^*(\mathbf{k}) \cdot (\mathbf{n} \times \mathbf{d}(\mathbf{k})) = -4i\hbar \sum_{\mathbf{k}} \mathbf{d}^*(\mathbf{k}) \times \mathbf{d}(\mathbf{k}) \cdot \mathbf{n}, \quad (76)$$

$$\langle \Psi | \hat{\mathbf{S}} | \Psi \rangle = 4i\hbar \sum_{\mathbf{k}} \mathbf{d}^*(\mathbf{k}) \cdot (\mathbf{n} \times \mathbf{d}(\mathbf{k})) = -4i\hbar \sum_{\mathbf{k}} \mathbf{d}^*(\mathbf{k}) \times \mathbf{d}(\mathbf{k}) \quad (77)$$

となる。これとノルムの式(10)より、スピンの期待値の式(11)が得られる。

軌道角運動量 $\hat{L}^\mu$ の期待値を求めるため内積の式(74)で

$$\tilde{\mathbf{d}}(\mathbf{k}) \rightarrow \mathbf{d}(\mathbf{k}), \quad \mathbf{d}(\mathbf{k}) \rightarrow -i\hbar(\mathbf{k} \times \nabla_{\mathbf{k}})^\mu \mathbf{d}(\mathbf{k}) \quad (78)$$

とすると

$$\langle \Psi | \hat{L}^\mu | \Psi \rangle = -4i\hbar \sum_{\mathbf{k}} \mathbf{d}^*(\mathbf{k}) \cdot (\mathbf{k} \times \nabla_{\mathbf{k}})^\mu \mathbf{d}(\mathbf{k}) \quad (79)$$

を得る。これとノルムの式(10)より、軌道角運動量の期待値の式(15)が得られる。

## 問題

${}^3\text{He}$ の超流動相B相は(Balian-Werthamer) BW相と考えられている。

$$\mathbf{d}(\mathbf{k}) = \mathbf{k} \quad (80)$$

のCooper対状態は合成角運動量 $\hat{\mathbf{J}} = \hat{\mathbf{L}} + \hat{\mathbf{S}}$ の一重項状態であることを示せ。

(状態ベクトルが軌道とスピンの同時回転で不变 $\hat{R}_L \hat{R}_S |\Psi\rangle = |\Psi\rangle$ であることを示せばいい。あるいは

$$\hat{J}^+ |\Psi\rangle = 0, \quad \hat{J}^z |\Psi\rangle = 0$$

を示せば良い。)